

2,KImage问题跟踪 - 测试BUG #1869

输出的仿射矩阵应用到后面的定位工具，发现定位工具输出的角度和仿射矩阵工具的测试角度相反，在实际项目中经常需要额外添加一个角度取反公式才可以正常使用。

2024-05-14 14:51 - 张桂荣

状态:	已反馈	开始日期:	2024-05-14
优先级:	普通	计划完成日期:	
指派给:	刘俊锋	% 完成:	100%
类别:	工具	预期时间:	0.00 小时
目标版本:		耗时:	0.50 小时
名称:	仿射矩阵-KiAffineMatrix	出现频率:	可重现
版本号:	1.2020.0731.1419		

描述

1、输出的仿射矩阵应用到后面的定位工具，发现定位工具输出的角度和仿射矩阵工具的测试角度相反，在实际项目中经常需要额外添加一个角度取反公式才可以正常使用。

历史记录

- #1 - 2025-04-21 10:22 - 刘俊锋
- 状态从 新建/重开 变更为 已反馈
 - % 完成从 0 变更为 100

增加输出参数ResultMatrixInvAngle，输出仿射矩阵的角度取反了。

文件

PixPin_2024-05-14_14-15-38.png	111 KB	2024-05-14	张桂荣
--------------------------------	--------	------------	-----